Es ergeben sich folgende Fundamentalgrößen:  $e=U'^2~(1+\lambda)^2+\lambda'^2=1,~f=0,~g=(1+\lambda)^2~sin^2~(U\!-\!v)$  .

.  $(\varphi^{\prime\prime 2}(v) + \psi^{\prime\prime 2}(v) + \chi^{\prime\prime 2}(v)), F = 0$ 

e=1 besagt wieder, daß die flächen, in Uebereinstimmung mit dem Resultate des vorigen Ubschnittes, dadurch ausgezeichnet sind, daß das System ihrer Krümmungslinien zugleich ein geodätisches Orthogonalsystem bildet. Das System verliert also diese Eigenschaft nicht bei orthogonaler Projektion auf eine Kugel.

§ 3.

## Die Projektionsbafis fei eine beliebige Blache.

Es liege irgend eine fläche als gegeben vor. Auf derselben wollen wir ein Orthogonalsystem festlegen, wobei wir uns die "Kurven  $u_1$  und  $v_1$ " als Projektionen der Krümmungslinien anderer flächen denken, welch letztere wir suchen. Wir wählen uns irgend einen Punkt auf der gegebenen fläche, errichten in ihm die Normale und steigen in positiver Richtung um ein vorläusig unbestimmtes Stück  $\lambda$  in die höhe. Für alle Punkte der beiden Kurvenscharen unter stetiger Versänderung des Wertes von  $\lambda$  wiederholt, führt dieser Prozes zu einer neuen fläche. Die Koordinaten der gegebenen fläche seien dargestellt durch:

 $\mathbf{x}_1=\mathbf{g}(u_1,v_1)$  Die Koordinaten der neuen fläche lauten also, wenn  $\mathbf{y}_1=\psi(u_1,v_1)$   $\mathbf{X}_1,\ \mathbf{Y}_1,\ \mathbf{Z}_1$  die Richtungskosinus der Normalen sind:  $\mathbf{z}_1=\mathbf{\chi}(u_1,v_1)$ 

$$x = x_1 + \lambda X_1$$

$$y = y_1 + \lambda Y_1$$

$$z = z_1 + \lambda Z_1$$

Die den "Kurven  $u_1$  und  $v_1$ " der gegebenen fläche entsprechenden "Kurven u und v" der erzeugten fläche sollen aber die Krümmungslinien derselben sein.  $f_1$ , f, F müssen also verschwinden. Es muß sein:

Durch Einsetzung dieser Werte erhalten wir die Gleichung:  $x_{1u} x_{1v} + y_{1u} y_{1v} + z_{1u} z_{1v} + \lambda (x_{1v} X_{1u} + y_{1v} Y_{1u} + z_{1v} Z_{1u}) + \lambda u (x_{1v} X_1 + y_{1v} Y_1 + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} Y_{1v} + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} Y_{1v} + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} Y_{1v} + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} Y_{1v} + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} Y_{1v} + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} Y_{1v} + z_{1v} Z_1) + \lambda (x_{1u} X_{1v} + y_{1v} X_1) + \lambda (x_{1u} X_1 + y_1 + z_1 + z_1$ 

$$\begin{array}{l} + \ z_{1}u \ Z_{1}v) + \lambda^{2} \left( X_{1}u \ X_{1}v + Y_{1}u \ Y_{1}v + Z_{1}u \ Z_{1}v \right) + \lambda \lambda u \left( X_{1} \ X_{1}v + Y_{1} \ Y_{1}v + Z_{1} \ Z_{1}v \right) + \lambda_{v} \left( x_{1}u \ X_{1} + y_{1}u \ Y_{1} + z_{1}u \ Z_{1} \right) + \\ + \lambda \lambda_{v} \left( X_{1} \ X_{1}u + Y_{1} \ Y_{1}u + Z_{1} \ Z_{1}u \right) + \lambda u \ \lambda_{v} \left( X_{1}^{2} + Y_{1}^{2} + Z_{1}^{2} \right) = 0 \end{array}$$

Es gelten aber folgende Relationen :

$$\begin{array}{l} X_1 \ x_1v + Y_1 \ y_1v + Z_1 \ z_1v = 0 \\ X_1 \ x_1u + Y_1 \ y_1u + Z_1 \ z_1u = 0 \\ X_1 \ X_1v + Y_1 \ Y_1v + Z_1 \ Z_1v = 0 \\ X_1 \ X_1u + Y_1 \ Y_1u + Z_1 \ Z_1u = 0 \end{array}$$

Und die Gleichung läßt sich dadurch vereinfachen, wie folgt:  $\lambda u \ \lambda_v + \lambda^s \ (X_1 u \ X_{1v} + Y_1 u \ Y_{1v} + Z_1 u \ Z_{1v}) + \lambda \ (x_1 u \ X_{1v} + Y_1 u \ Y_1 u + Y_1 u \ Y_1 u + Y_1 u \ Y_1 u + Z_1 u \ Z_1 u) = 0$ 

Diese Gleichung können wir noch übersichtlicher schreiben. Es ist nämlich:

$$X_{1}u = -\frac{E_{1}}{e_{1}} x_{1}u - \frac{F_{1}}{g_{1}} x_{1}v \qquad Z_{1}u = -\frac{E_{1}}{e_{1}} z_{1}u - \frac{F_{1}}{g_{1}} z_{1}v$$

$$X_{1}v = -\frac{F_{1}}{e_{1}} x_{1}u - \frac{G_{1}}{g_{1}} x_{1}v \qquad Z_{1}v = -\frac{F_{1}}{e_{1}} z_{1}u - \frac{G_{1}}{g_{1}} z_{1}v$$

$$Y_{1}u = -\frac{E_{1}}{e_{1}} y_{1}u - \frac{F_{1}}{g_{1}} y_{1}v \qquad \text{Dather iff:}$$

$$X_{1}u X_{1}v + Y_{1}u Y_{1}v + Z_{1}u Z_{1}v = \frac{E_{1}F_{1}}{e_{1}^{2}} x_{1}^{2}u + \frac{F_{1}^{2}}{e_{1}g_{1}} x_{1}u x_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{g_{1}^{2}} x_{1}^{2}v + \frac{E_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} y_{1}u y_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} y_{1}u y_{1}v + \frac{E_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} y_{1}u y_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} x_{1}u z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} z_{1}u z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} x_{1}u z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} z_{1}u z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} z_{1}v z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} x_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} x_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} z_{1}v z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} x_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} z_{1}v z_{1}v + \frac{F_{1}G_{1}}{e_{1}g_{1}} z_{$$

 $x_1 u X_1 v + y_1 u Y_1 v + z_1 u Z_1 v = -F_1$  $x_1 u X_1 u + y_1 v Y_1 u + z_1 v Z_1 u = -F_1$  Die Gleichung lautet also nach Einsetzung dieser Werte:

$$\lambda_u \ \lambda_v + \lambda^2 \ \left(\frac{E_1 \ F_1}{e_1} + \frac{F_1 \ G_1}{g_1}\right) - 2 \ F_1 \ \lambda = 0 \ \text{oder}:$$
 $\lambda_u \ \lambda_v + F_1 \ (\lambda^2 \ k_1 - 2 \ \lambda) = 0; \ \text{denn}: \ \frac{E_1 \ g_1 + G_1 \ e_1}{e_1 \ g_1} = k_1$ 
(mittlere Krümmung).

 $F_1$ ,  $\lambda$  und k find ganz beliebige, uns unbekannte funktion der Parameter. Da die Differentialgleichung unter folchen Umftänden nicht weiter behandelt werden kann, so wollen wir uns die frage vorlegen, ob  $\lambda$  überhaupt eine funktion von u und v sein kann. Eine rein deskriptive Betrachtung über das Problem wird uns darüber belehren.

Mach den Sehren der darstellenden Geometrie bleibt die wahre Größe eines Winkels bei Orthogonalprojeftion auf eine Ebene nur dann erhalten, wenn ein Schenkel parallel zur letzteren gelegen ift. Soll es also solche Klächen geben, deren Krümmungslinien bei orthogonaler Projektion auf eine Ebene wieder ein Orthogonalfustem liefern, so ist unmittelbar flar, daß die Tangentenftar jeder Krümmungslinie erster Urt in einer zur Bildebene parallelen Ebene liegen muß, oder daß all diefe Linien ebene Kurven fein muffen. Cangs derjenigen Kurven, welche denselben in der Projektion entsprechen, muß also die Broke & einen konstanten Wert besitzen, kann also nur eine funktion eines einzigen Parameters fein. Dies gilt aber nicht nur für die Ebene, fondern für jede beliebige Projektionsbafis. In entsprechenden Punkten muffen die Tangenten immer parallel fein. Kurven aber, deren Tangenten paarweise parallel sind, sind im Raume selbst parallel, d. h. haben von einander einen konftanten Abstand. Kehren wir nun wieder zu unserer Gleichung zurück. & ergibt sich hieraus stets als eine function von u und v, folange das zweite Glied:  $F_1$  ( $\lambda^2 k_1$  — 2  $\lambda$ ) von Mull verschieden ift. Dieses muß also zum Verschwinden gebracht werden. Es find zwei fälle möglich, nämlich:

1) 
$$F_1 = 0$$
 2)  $\lambda k = 2$  oder  $\lambda = \frac{2}{k}$ 

Uus der Gleichung:  $\lambda_u$   $\lambda_v=0$  folgt aber:  $\lambda=\psi(u)$ , wobei  $\psi$  eine willfürliche Funktion bedeutet.

Der fall 2) würde demnach ergeben, daß die mittlere Krümmung der als Projektionsbasis dienenden fläche eine funktion von u allein wäre. Dies gilt aber nur für Rotationsflächen längs der Parallelkreise. Dieser fall wird aber vom falle 1) mit eingeschlossen.

Bei Ebene und Kugel war die Bedingung  $F_1=0$  identisch erfüllt. Es gibt auf ihnen unendlich viele Systeme von Krummungslinien. Uber im allgemeinen gibt es auf einer flache nur ein einziges System von Krümmungslinien. Das System der projizierten Krümmungslinien ift also vorläufig vollkommen bestimmt. Baben wir uns irgend eine fläche als Projektionsbafis gewählt, fo muffen wir auf derfelben das Syftem der Krummungslinien zeichnen und langs jeder Linie der ersten Urt um ein konstantes Stuck & fenkrecht zur fläche emporsteigen. So erhalten wir eine neue fläche und auf ihr, entsprechend dem System der Krummungslinien auf der Projektions= bafis, ein Orthogonalsystem; denn wir haben noch nicht verlangt, daß dieses zugleich ein System von Krümmungslinien sein soll. Diese forderung aber führt uns zum letten entscheidenden Schlag. Mus der Gleichung F=0 haben wir die endgiltige Aufflärung darüber zu erwarten, welche flächen überhaupt als Projektionsgrundflächen möglich find. Wenn wir unter Miveaukurven einer fläche gang all. gemein folche Kurven verstehen, welche parallel zu einer anderen fläche verlaufen, so können wir aus unseren bisherigen Betrachtungen folgenden Satz entnehmen: "Das System der Niveaukurven und Linien steilsten Abfalls auf einer beliebigen fläche verwandelt sich bei Orthogonalprojeftion auf die bezügliche fläche immer in ein Syftem von Krummungslinien". Und die Schluffrage fann daber folgendermaßen ausgesprochen werden: Wann ift jenes System zugleich ein System von Krümmungslinien? Es besteht also die Bedingung:

$$\begin{vmatrix} x_{1}u_{v} + \lambda & X_{1}u_{v} + \lambda u & X_{1}v; & y_{1}u_{v} + \lambda & Y_{1}u_{v} + \lambda u & Y_{1}v; \\ x_{1}u & + \lambda & X_{1}u + \lambda u & X_{1}; & y_{1}u + \lambda & Y_{1}u + \lambda u & Y_{1}; \\ x_{1}v & + \lambda & X_{1}v; & y_{1}v + \lambda & Y_{1}v; \\ & & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & \\ & & & & \\ & & & \\ & & & & \\ & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\$$

hiemit multiplizieren wir die nicht verschwindende Determinante



$$\begin{vmatrix} \Sigma_{X_1uv} & X_1 + \lambda & \Sigma_{X_1} & X_1uv + \lambda u & \Sigma_{X_1} & X_{1v}; \\ \Sigma_{X_1u} & X_1uv + \lambda & \Sigma_{X_1u} & X_1uv + \lambda u & \Sigma_{X_1u} & X_{1v}; \\ \Sigma_{X_1uv} & X_1v + \lambda & \Sigma_{X_1uv} & X_{1v} + \lambda u & \Sigma_{X_1v} & X_{1v}; \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned}
\Sigma \mathbf{x}_1 u \ \mathbf{X}_1 + \lambda \ \Sigma \mathbf{X}_1 u \ \mathbf{X}_1 + \lambda u \ \Sigma \mathbf{X}_1^2; & \Sigma \mathbf{x}_1 v \ \mathbf{X}_1 + \lambda \ \Sigma \mathbf{X}_1 v \ \mathbf{X}_1 \\
\Sigma \mathbf{x}_1^9 u + \lambda \ \Sigma \mathbf{x}_1 u \ \mathbf{X}_1 u + \lambda u^9 \ \Sigma \mathbf{x}_1 u \ \mathbf{X}_1; & \Sigma \mathbf{x}_1 v \ \mathbf{x}_1 v + \lambda \ \Sigma \mathbf{x}_1 u \ \mathbf{X}_1 v \\
\Sigma \mathbf{x}_1 u \ \mathbf{x}_1 v + \lambda \ \Sigma \mathbf{x}_1 v \ \mathbf{X}_1 u + \lambda u \ \Sigma \mathbf{x}_1 v \ \mathbf{X}_1; & \Sigma \mathbf{x}_1^2 v + \lambda \ \Sigma \mathbf{x}_1 v \ \mathbf{X}_1 v
\end{aligned} = 0$$

Biegu fommen die Relationen :

$$X_1 x_1 uv + Y_1 y_1 uv + Z_1 z_1 uv = 0$$

 $X_1 \ X_1 uv + Y_1 \ Y_1 uv + Z_1 \ Z_1 uv = 0$  (Das sphärische Abbild der Krümmungslinien ist wieder ein Orthogonalsystem).

$$x_1u X_1v + y_1u Y_1v + z_1u Z_1v = 0$$

$$\mathbf{x}_{1v} \ \mathbf{X}_{1v} + \mathbf{y}_{1v} \ \mathbf{Y}_{1v} + \mathbf{z}_{1v} \ \mathbf{Z}_{1v} = G_1$$
 $\mathbf{x}_{1v} \ \mathbf{X}_{1u} + \mathbf{y}_{1v} \ \mathbf{Y}_{1u} + \mathbf{z}_{1v} \ \mathbf{Z}_{1u} = 0$  und auch die früher benutzten.

Die Determinante vereinfacht fich demgemäß, wie folgt:

$$\begin{vmatrix} 0 & \vdots & \lambda u & \vdots & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{\partial e_4}{\partial v} & + \lambda & \sum x_1 u & X_1 u v & \vdots & e_1 & \vdots & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{\partial g_1}{\partial u} & + \lambda & \sum x_1 v & X_1 u v - \lambda & G_4 & \vdots & 0 & \vdots & g_1 - \lambda & G_4 \end{vmatrix} = 0. \text{ Sher aufgelöst:}$$

$$\frac{1}{2} & \frac{\partial e_4}{\partial v} & + \lambda & \sum x_1 u & X_1 u v & = 0$$

Es handelt sich jetzt noch darum, den Ausdruck  $\Sigma x_{1}u X_{1}uv$  durch Kundamentalgrößen auszudrücken. Es ist aber:

$$X_{1}u = -\frac{E_{1}}{e_{1}} \quad X_{1}u$$

$$X_{1}uv = -\frac{E_{1}}{e_{1}} \quad X_{1}uv - X_{1}u \quad \frac{E_{1}v \quad e_{1} - E_{1} \quad e_{1}v}{e_{1}^{2}}$$

$$\Sigma X_{1}u \quad X_{1}uv = -\frac{1}{2} \frac{E_{1}}{e_{1}} \quad \frac{\partial e_{1}}{\partial v} - \frac{E_{1}v \quad e_{1} - E_{1} \quad e_{1}v}{e_{1}}$$

Durch Einsetzen erhalten wir alfo:

$$\frac{1}{2} e_{1v} - \frac{\lambda}{2} \cdot \frac{E_{1} e_{1v}}{e_{1}} - \lambda E_{1v} + \lambda E_{1} \frac{e_{1v}}{e_{1}} = 0 \text{ oder}:$$

$$\frac{1}{2} e_{1v} + \frac{\lambda}{2} \frac{|E_{1} e_{1v}|}{e_{1}} - \lambda E_{1v} = 0$$



Es besteht aber die allgemeine Integrabilitätsbedingung:

— 
$$E_{1v}+E_{1}$$
  $\frac{e_{1v}}{2\,\epsilon_{1}}+G_{1}$   $\frac{e_{1v}}{2g_{1}}=0$  (Allgemeine Gleichungen der flächentheorie).

Daher haben wir:

$$\frac{1}{2} e_1 v - \lambda G_1 \frac{e_1 v}{2 g_1} = 0 \text{ oder}; \frac{e_1 v}{2} . \frac{g_1 - \lambda G_1}{g_1} = 0$$

Diese Gleichung kann befriedigt werden durch  $e_{1v}=0$  und  $g_1-\lambda$   $G_1=0$ . Cetztere Gleichung würde dem für  $\lambda$  gefundenen Resultate widersprechen, da  $g_1$  und  $G_1$  funktionen von u und v sind. Es kann also nur die Gleichung:  $e_{1v}=0$  bestehen.

Wir haben damit  $e_1$  als eine reine funktion von u gefunden. Daraus folgt das Endresultat:

"Als Projektionsbasis können nur solche flächen benützt werden, auf welchen das System der Krümmungslinien zugleich ein geodätisches Orthogonalsystem bildet".

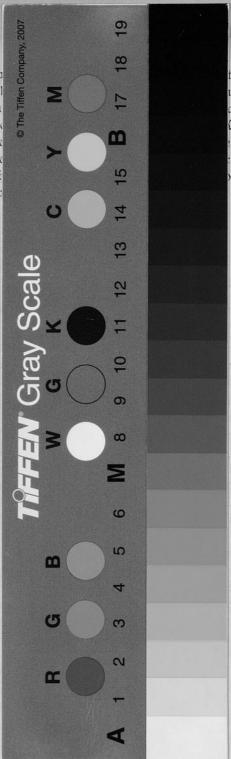
Die bisher behandelten Besimsflächen besitzen diese Eigenschaft. Dasselbe gilt aber auch noch für die gang allgemeinen Gesimsflächen. Dies folgt aus dem Ausdruck über das Quadrat ihres Cinienelementes, welches wir schon im ersten Abschnitte entwickelt haben. Diese flächen entstehen durch Ubrollen einer Ebene auf einer beliebigen abwickels baren fläche. Mus der Natur der Erzeugung diefer flächen geht es hervor, daß fie eine Rückfehrkante und eine Kurve von Kreispunkten besitzen. Sie sind in jedem Augenblick der Entstehung Rotations flächen. Und die aufeinanderfolgenden Lagen der erzeugenden Kurve bilden, wie die Meridiane der Rotationsflächen, eine Schar von geodätischen Einien. Wählen wir uns also eine beliebige derartige fläche und errichten längs der geodätischen Krümmungslinien Normale, so liegen diese alle in der Ebene der Krümmungslinien. Die erzeugende Kurve der abgeleiteten fläche liegt also mit der erzeugenden Kurve der Bildfläche in einer Ebene. Wir erhalten daher fämtliche flächen, welche auf eine gegebene Gesimsfläche so projiziert werden können, daß das Syftem ihrer Krümmungslinien wieder ein Orthogonalfystem bildet, wenn wir in der Ebene der erzeugenden Kurve der gegebenen fläche alle möglichen Kurven zeichnen, und hierauf die befagte Ebene auf der Ubwickelungsdeveloppabeln der gegebenen fläche abrollen laffen. — Soll es also möglich sein, zwei gegebene flächen, die eine

auf die andere, so zu projizieren, daß das System der Krümmungslinien dabei ein Orthogonalsystem bleibt, so müssen auf beiden die Krümmungslienien ein geodätisches Orthogonalsystem bilden. Bei der Projektion behält dann das System der Krümmungslinien alle seine wesentlichen Eigenschaften bei. Es bleibt ein geodätisches Orthogonalsystem von Krümmungslinien. Aber nur solche Flächenpaare können hiebei in Betracht kommen, welche dieselbe Abwickelungsdeveloppabele besitzen.



Pipert, apear mit in die Giran der erschenden Hunde der den besten

auf die a linien dal Krümmu der Proje seine wese gonalfyste können koveloppe



tem der Krümmungstüffen auf beiden die
alfystem bilden. Bei krümmungslinien alle
tin geodätisches Orthofolche flächenpaare
rieselbe Ubwickelungs-